AFM による静電気力測定に基づく半導体におけるドーパント分布評価

Semiconductor Dopant Profiling by Electrostatic Force Detection with AFM

小林圭

Kei Kobayashi

^а京都大学産官学連携センター

要旨原子間力顕微鏡(AFM)を用いることで、半導体表面の構造観察だけでなく、さまざまな電気特性計測が可能である.導電性カン チレバー探針を試料に接触させて静電容量や抵抗を測定する手法は広く知られているが、ダイナミックモード AFM を用いて静電気 力を測定することでも、表面電位や静電容量などの電気特性計測が可能であり、最近になって原子分解能の表面電位観察例も報告 され始めている.本稿では、ダイナミックモード AFM による静電気力検出に基づく半導体デバイスの評価手法について原理を紹介 するとともに、最近の動向およびドーパント分布評価の事例を紹介する.

キーワード:半導体デバイス,静電気力,ダイナミックモード AFM,ケルビンプローブ力顕微鏡,走査型容量原子間力顕微鏡

1. はじめに

集積回路の誕生以来、半導体デバイスは微細化の一途を辿 り、現在では線幅32 nm のルールで製造されたメモリやマ イクロプロセッサが量産されつつある. 半導体の微細化に伴 い、微細加工技術だけでなく、それを評価する技術も進展し てきた. 微細加工技術の進展はあまりに急速であったため, 本来ならば評価精度は加工精度より高いことが望まれるが、 現在では、極微細加工された半導体の評価に必要な評価分解 能はまだ達成されておらず、さらなる微細加工の進展の障害 となっている. 例えば、2008年に発表された国際半導体技 術ロードマップ (ITRS) において. 二次元および三次元のドー パント分布評価技術に求められる空間分解能は、2010年に おいて 2.4 nm とされている. これは, 現在あるあらゆる評 価技術をもってしても達成が非常に難しい値である. ナノ メートルスケールの分解能で半導体中のドーパント分布を評 価することができるツールとしては、透過電子顕微鏡やそれ を用いた電子線ホログラフィー法、三次元アトムプローブ法 などがあるが、いずれも試料の薄片化や先鋭化などの高度な 試料処理が必要となる. こうした背景のもと, SPM を用い た半導体デバイス評価技術が注目されつつある.

さまざまな SPM を用いてドーパント分布評価が可能であ り、これまでに STM を用いて個々のドーパント原子の観察 が達成されているだけでなく¹⁾, AFM をベースとした走査 型容量顕微鏡 (Scanning Capacitance Microscopy: SCM)を用 いたドーパント分布評価により動作中の電界効果トランジス タのキャリア分布の変化が可視化され², また, 走査型広が り抵抗顕微鏡(Scanning Spreading Resistance Microscopy: SSRM)による電界効果トランジスタの断面におけるドーパ ント分布評価において約1nmの分解能が達成されている³⁾. SCM や SSRM は, AFM の導電性先鋭探針を用いて電流や静 電容量を測定するため,従来のマクロな評価手法をスケール ダウンした手法といえるが,その一方で,ダイナミックモー ドAFM の高い力検出感度を利用して静電気力を高感度に検 出することで,ドーパント濃度に依存した表面電位や静電容 量を検出する手法が,より高い空間分解能と精度で非破壊に ドーパント分布評価を行える手法として注目され始めてい る.本稿では、ダイナミックモードAFM による静電気力検 出に基づいた微細化半導体デバイスの評価手法について,そ の原理や最近の動向について解説する.

2. 探針―試料間にはたらく静電気力

まず、AFM の探針と試料にはたらく静電気力について説 明する⁴⁾. 一般に、探針と試料との間の静電容量を C_{ts} 、探 針の最先端部と試料表面との距離をzとすれば、静電気力は

$$F^{el} = \frac{1}{2} \frac{\partial C_{\rm ts}}{\partial z} V^2 \tag{1}$$

とあらわすことができる. Vは探針―試料間の電圧差である が,探針と試料が異なる金属や半導体であれば,それぞれの フェルミレベルの差である接触電位差(Contact Potential Difference: CPD)によって静電気力が発生することになる. ここで,試料が無限平面であり,カンチレバー探針が図1(a) のように近づけられているとしよう. 探針先端の曲率半径を rとすれば,鏡像電荷法により

^a〒 615-8520 京都府京都市西京区京都大学桂 TEL: 075-383-3073; FAX: 075-383-3031 2009 年 5 月 22 日受付

$$F^{el} = 2\pi\varepsilon_0 V^2 \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\coth \alpha - k \coth k\alpha}{\sinh k\alpha}$$
(2)

となる. ただし, $\cosh \alpha = (z + r)/r$ である. また, $z \, \check{m} \, r$ と比べて十分に小さいとき,

$$F^{el} \approx \frac{\pi \varepsilon_0 r}{z} V^2 \tag{3}$$

となることが知られている. 図1 (b) に, r=20 nm の探針 に V=1 V を印加した場合の静電気力をz に対してプロット したグラフを示す(実線). さらに,より現実に近づけるため, 探針を単なる球ではなく円錐台と半球を組み合わせた形状と し, さらにカンチレバー全体にはたらく静電気力も考慮すれ ば, 静電気力は

$$F^{el} = \varepsilon_0 V^2 \left[\frac{\pi r^2 (1 - \sin\theta)}{z(z + r(1 - \sin\theta))} + \pi k^2 \left(\ln\left(\frac{h}{z + r(1 - \sin\theta)}\right) - 1 + \frac{r\cos^2\theta}{\sin\theta(z + r(1 - \sin\theta))} \right) + \frac{wl}{2h^2} \right]$$
(4)

となる. ただし θ は円錐台の広がり角であり, h は探針の高 さである. また, $\kappa = 1/\ln(\tan\theta)$ である. 第3項はカンチレバー 全体にはたらく静電気力をあらわすが, ここでは定数項とし ている. w および l はカンチレバーの幅および長さである. 典型的な探針およびカンチレバーにおいて, 静電気力は図 1 (b) の波線のように大きくなっていることが分かる. 探針 先端が試料から遠ざかると探針およびカンチレバーのマクロ な形状が大きく影響することが分かる.

3. ケルビンプローブ原子間力顕微鏡による半導体デバイ ス評価

AFM において、導電性探針を用いて静電気力に起因する カンチレバーの変位を検出すれば、試料表面の電気的な情報 を二次元的にマッピングすることができる。そのような手法 を静電気力顕微鏡(Electric Force Microscopy: EFM)と呼ぶ。 探針—試料間にはたらく相互作用力のうち静電気力だけを選 択的に検出するため、通常は探針と試料との間に交流電圧を 印加し、その周波数成分の変位だけをロックインアンプによ り検出する。探針と試料との間に印加する電圧が $V = V_{dc} + V_{ac} coso_{m}t$ であらわされるとき、静電気力は

$$F^{el} = \frac{1}{2} \frac{\partial C_{ts}}{\partial z} (V_{dc}^{2} + V_{ac}^{2} \cos \omega_{m} t) + \frac{\partial C_{ts}}{\partial z} V_{dc} V_{ac} \cos \omega_{m} t \qquad (5)$$

となる⁵⁾. この式から,静電気力としては直流成分, ω_m 成分, $2\omega_m$ 成分があらわれることが分かる. ここで,角周波数 ω_m の成分の振幅は

$$F_{\rm m}^{\rm el} = \frac{\partial C_{\rm ts}}{\partial z} V_{\rm dc} V_{\rm ac} \tag{6}$$

となる.通常,ダイナミックモード AFM を用いて,角周波数 ω_m をカンチレバーの共振周波数より十分低い周波数に設定し,カンチレバーの変位の ω_m 成分をロックインアンプで検出する.前述した通り,探針—試料間に有限の CPD があれば V_{dc} は有限の値となるが,図2(a)のようにフィードバッ



図1 (a) 試料表面に近接したカンチレバー探針 (b) カンチ レバーにはたらく静電気力 (実線:探針先端-試料間,波線:カンチレバー探針-試料間)

ク回路を用いて、CPDを打ち消すような電圧 V_{cttl}を出力し、 $V_{dc} = V_{CPD} + V_{ctrl}$ とすれば、 ω_m 成分の静電気力を常にゼロと することができる. このとき, $V_{CPD} = -V_{ctrl}$ であるから, 探 針に対する試料の CPD が測定できることになる. このよう に、探針に対する試料の二次元表面電位分布像を表面形状像 と同時にマッピングする手法をケルビンプローブ力顕微鏡 (Kelvin-probe Force Microscopy: KFM) とよぶ⁶⁾. ただし, 式(5)の第1項はゼロとはならないため、V_{ac}はできるだけ 小さくすることが望ましい. ここで,角周波数 2ω_mで振動 する静電気力成分の係数から、探針一試料間容量を画像化で きることが分かる.しかしながら、前述した通り、探針--試 料間の静電容量は探針先端直下以外の部分と試料とで形成さ れる寄生容量の寄与が大きいため、2ωm成分検出による容量 分布測定や通常の KFM では、探針先端直下以外の部分には たらく静電気力成分を含めて検出することになるため、あま り空間分解能を上げることができない.

一方,真空中でカンチレバーのQ値が高いことを利用し て高い力検出感度を得ることができることから開発されてき た周波数変調(Frequency Modulation: FM)方式のAFM⁷⁾を 用いれば,より空間分解能が高い表面電位像の取得が可能と なる.FM-AFMにおいて,相互作用力Fによって誘起され るカンチレバーの周波数シフトは

$$\Delta f = -\frac{f_0}{kA^2} \langle F \cdot A \cos \omega_0 t \rangle \tag{7}$$

とあらわすことができる.式(5)であらわされる静電気力 に対し,角周波数ωmで振動する周波数シフトの成分は

$$\Delta f_{\rm m}^{el} = -\frac{f_0}{kA^2} \left\langle \frac{\partial C_{\rm ts}}{\partial z} \cdot A \cos \omega_0 t \right\rangle V_{\rm dc} V_{\rm ac} \tag{8}$$



図2 ケルビンプローブ力顕微鏡(KFM)のセットアップ (a)通常のダイナミックモード AFM を用いた KFM (b)FM-AFM を用いた KFM

となる. 周波数シフトは, 探針先端の位置と容量の勾配との 積の時間平均値であるため, 再近接点付近での静電気力を選 択的に検出できる⁸⁾. この FM-AFM を用いた KFM (FM-KFM) のセットアップを図2 (b) に示す. ただし, ω_m は周波数検 出器の追従できる範囲内に設定されなければならない.

図3は、市販のAFM装置を用いて図2(a)に示す通常のKFMのセットアップで観察した、異なるドーピング領域を有するシリコン試料のKFM観察例である.この試料は、 Pドープによるn型基板にBをドープしたp型領域およびAsをドープしたn+型領域を形成したものであり、最終工程のエッチングにより、n+型領域と比較してp型、n型領域は高さ約40nmのテラス状の部分に形成されている.使用したカンチレバーはロジウム薄膜を約30nmコートしたシリコンカンチレバーで、バネ定数は約2N/m、共振周波数は約30kHzであった.図3(b)のKFM像において、p型お



図3 KFMを用いたシリコン試料の観察例(走査範囲: 13 µm × 13 µm) (a)表面形状像 (b)表面電位像

(p 型 領 域 : B ド ー プ 2×10¹⁶ cm⁻³, n 型 領 域 : P ド ー プ 1×10¹⁵ cm⁻³, n+領域 : As ドープ 5×10¹⁹ cm⁻³)

よびn型の領域が明瞭に区別できていることが分かる.しか しながら,KFM は表面電位を測定する手法であり,半導体 ではバルクから表面に向かってのバンドの曲がりや表面準位 の存在が表面電位に大きく影響するため,KFM で得られる CPD の値からドーパント濃度を決定することは非常に困難 である⁹⁾.また,大気中で観察する場合には,試料表面の吸 着水が表面電位に影響することが知られている¹⁰⁾.しかし, 最近は真空中でFM-KFM を用いることで,原子分解能また はそれに近い空間分解能で半導体の表面電位を観察し,個々 のドーパント原子を観察に成功した事例^{11,12)}が増えつつあ り,注目を集めている.

4. 走査型容量原子間力顕微鏡による半導体評価

上で述べた通り, KFM で測定される CPD から試料内部の ドーパント濃度を定量的に求めることは困難である. そこで 我々は, SCM と同様に半導体試料において探針直下の容量 が印加電圧に依存することを利用し,静電気力測定によって 試料の微分容量分布を高分解能で観察できる走査型容量原子 間力顕微鏡 (Scanning Capacitance Force Microscopy: SCFM) を開発した¹³⁾.

探針直下の探針一酸化膜一半導体 (Metal-Oxide-Semiconductor) で構成される容量は、半導体のキャリアの蓄積 および空乏によって変化することが知られている. 簡単のた め、容量が直線的に変化する部分において、探針—試料間容 量を

$$\frac{\partial C_{\rm ts}(V,z)}{\partial z} \approx \frac{\partial C_{\rm ts}(V_{\rm dc},z)}{\partial z} + \frac{\partial^2 C_{\rm ts}(V_{\rm dc},z)}{\partial_z \partial V} V_{\rm ac} \cos \omega_{\rm m} t \qquad (9)$$

とあらわすことができるとすれば、式(5)と式(9)から、 静電気力には

$$F_{3\omega} = \frac{1}{8} \frac{\partial^2 C(V_{\rm dc}, z)}{\partial z \partial V} V_{\rm ac}^{\ 3} \cos 3\omega_{\rm m} t$$
(10)



図4 走査型容量原子間力顕微鏡 (SCFM) のセットアップ (a) コンタクトモード SCFM (b) ダイナミックモード SCFM



図 5 ダイナミックモード SCFM を用いたシリコン試料の観察例(走査範囲:2μm×2μm) (a) 試料に直流電圧 V_{dc} = +3 V を印加した場合 (b) 試料に直流電圧 V_{dc} = -3 V を印加した場合

となる $3\omega_m$ 成分があらわれることが予想される. この式より, 角周波数 $3\omega_m$ で振動する静電気力成分振幅から, 微分容量 の大きさが,そして位相から微分容量の極性を測定できるこ とが分かる. つまり, 探針—試料間容量が交流電圧によって 変調されている場合,角周波数 $3\omega_m$ で振動する静電気力成 分から,探針直下の半導体中のドーパントの濃度と種類をそ れぞれマッピングすることが可能となる.

(a)

SCFM においては、角周波数 $3\omega_m$ で振動する静電気力成 分を検出することが重要であり、探針—試料間距離制御はコ ンタクトモード AFM、ダイナミックモード AFM のいずれ を用いても構わない. 図4 (a) および4 (b) に、コンタク トモード AFM、ダイナミックモード AFM を用いた場合の SCFM のセットアップをそれぞれ示す. 図4 (a) のように、 コンタクトモード AFM ではカンチレバーは試料表面に常に 接触しているため、接触時におけるカンチレバーの共振周波 数である接触共振周波数が $3\omega_m$ に一致するように ω_m を設定 すると、 $3\omega_m$ 成分の静電気力を高感度に検出することができる. 一方、図4(b)のようなダイナミックモード AFM では、 カンチレバーは一次の共振周波数で振動しているため、二次 共振周波数が $3\omega_m$ に一致するように ω_m を設定すると、 $3\omega_m$ 成分の静電気力を高感度に検出することができる.

(b)

図5は、前述のシリコン試料のダイナミックモード SCFM 観察例である.カンチレバーの二次共振周波数は約189 kHz 程度であったため、探針—試料間に印加する交流電圧の周波 数はその1/3 に設定した.図5(a)および5(b)は、試料 に印加する直流電圧をそれぞれ V_{dc} = -3 V としたと きの SCFM 像であり、p型領域とn型領域の差が明確に現れ ているだけでなく、試料に印加する直流電圧に応じて境界部 のコントラストが著しく変化していることが分かる.このよ うに、SCFM 像のコントラストが試料へ印加する直流電圧に よって大きく変化する現象は、従来の SCM でも同様に見ら れるが、これは探針直下の MOS 構造の容量が直流電圧によっ







(b)

図 6 コンタクトモード SCFM を用いた電界効果トランジスタ 断面試料の観察例(走査範囲:1.4 μm × 0.9 μm) (a)表面形状図像 (b) コンタクトモード SCFM 像

て変化するためである.

次に、電界効果トランジスタを劈開し、断面を研磨して作 製した断面試料をSCFMによって観察した例を図6に示す. この電界効果トランジスタのゲート長は500 nm であり、ソー スおよびドレイン領域は、p型領域であり、直下のドーパン ト濃度は10²⁰ cm⁻³ であり、深さ方向に沿って10¹⁷ cm⁻³ へと 徐々に変化している.このソースおよびドレインと同じ行程 で作製されている部分で測定した二次イオン質量分析プロ ファイルと、SCFM像から得られたプロファイルは非常によ く一致した¹⁴⁾.ソースおよびドレイン領域の下の明るいコ ントラストが得られている領域は、10¹⁷ cm⁻³程度とドーピン グ濃度が浅い領域に相当し、ゲート直下のチャネル領域にま でこの明るいコントラストが広がっていることは、ゲート電 極が n+型の多結晶性シリコンであり、その仕事関数がチャ ネル領域より小さいために、本来 n型であるチャネル領域が p型領域に反転しているためであると考えられる.

5. まとめと展望

本稿では、探針―試料間にはたらく静電気力について説明 し、それを高感度で検出することで試料の表面電位分布や容 量分布を高分解能で測定できる KFM および SCFM の原理お よび現状について解説した.現時点において、AFM をベー スとしたさまざまな電気特性測定手法のうち、半導体デバイ スの二次元および三次元ドーパント分布評価手法として、分 解能および定量性の観点から、コンタクトモードで抵抗測定 を行う SSRM が最も期待されている. しかしながら, SSRM が非常に高い針圧で探針を試料にコンタクトさせて走査する 必要があるのに対し、ダイナミックモード AFM をベースと した KFM やダイナミックモード SCFM は、試料に機械的・ 電気的ダメージを与える可能性が少なく、再現性よく高分解 能で観察できることが期待できる. 今後, ITRS が要求する 高い分解能と精度を実現していくためには、SPM をベース とした評価手法のどれか一つを使うのでなく、複数の手法を うまく組み合わせることが必要となるだろう.

献

文

- Nishizawa, M., Bolotov, L. and Kanayama, T.: *Appl. Phys. Lett.*, 90, 122118 (2007)
- Kimura, K., Kobayashi, K., Yamada, H., Matsushige, K. and Usuda, K.: J. Vac. Sci. Technol. B, 24, 1371–1376 (2006)
- Zhang, L., Ohuchi, K., Adachi, K., Ishimaru, K., Takayanagi, M. and Nishiyama, A.: *Appl. Phys. Lett.*, 90, 192103 (2007)
- Hudlet, S., Saint Jeana, M., Guthmann, C. and Berger, J.: *Eur. Phys.* J. B, 2, 5–10 (1998)
- Martin, Y., Abraham, D.W. and Wickramasinghe, H.K.: *Appl. Phys. Lett.*, **52**, 1103–1105 (1988)
- Nonnenmacher, M., O' Boyle, M.P. and Wickramasinghe, H.K.: *Appl. Phys. Lett.*, 58, 2921–2923 (1991)
- Albrecht, T.R., Gruetter, P., Horne, D. and Rugar, D.: J. Appl. Phys., 69, 668–673 (1991)
- Kitamura, S. and Iwatsuki, M.: *Appl. Phys. Lett.*, 72, 3154–3156 (1998)
- 9) Kikukawa, A., Hosaka, S. and Imura, R.: *Appl. Phys. Lett.*, 66, 3510– 3512 (1995)
- Sugimura, H., Ishida, Y., Hayashi, K., Takai, O. and Nakagiri, N.: *Appl. Phys. Lett.*, 80, 1459–1461 (2002)
- Rosenwaks, Y., Shikler, R., Glatzel, Th. and Sadewasser, S.: *Phys. Rev. B*, **70**, 085320 (2004)
- 12) Ligowski, M., Moraru, D., Anwar, M., Mizuno, T. and Tabe, M.: *Appl. Phys. Lett.*, **93**, 142101 (2008)
- 13) Kobayashi, K., Yamada, H. and Matsushige, K.: *Appl. Phys. Lett.*, 81, 2629–2671 (2002)
- 14) Kimura, K., Kobayashi, K., Yamada, H., Matsushige, K. and Usuda,
 K.: *J. Vac. Sci. Technol. B*, 23, 1454–1458 (2005)